

# 사용자 친화적인 로봇 이송장치 Navi-guider 기술



## 목 차

---

1. 기술의 개요
2. 타 기술과의 비교
3. 기술미전 내용
4. 국내외 시장 동향
5. 기술의 사업성
6. 네비가미더 발전 로드맵

# 1. 기술의 개요 - 1/2

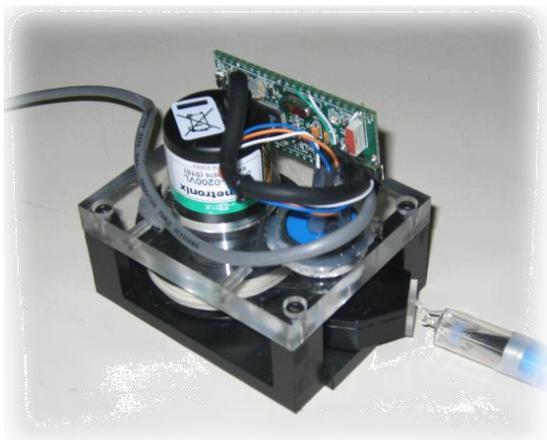
## □ 기술미전의 목적 및 필요성

- 기존 로봇 이동 제어에는 키보드 혹은 조이스틱을 사용함
- 이로 인한 사용자의 직관적 로봇 제어에 어려움이 있었음
- 본 “네비가이더”는 사용자 친화적으로 로봇 제어를 가능케함
  - ❖ 유연한 케이블을 당기는 형태의 간단한 조작
  - ❖ 환경변화에 대한 감인성 확보 가능

# 1. 기술의 개요 - 2/2

## 네비가이더 시스템

- 유연한 연장 케이블
- 케이블의 선속도 / 각속도 정보 제공
- USB or RS-232 시리얼 통신
- 로봇 제어 S/W



## 2. 타 기술과의 비교

### □ 기술성

- 기존(선행)기술과 비교하여 유리한 점
  - 기존 기술은 케이블의 방향만을 사용함
  - 제안 기술은 방향과 길이를 동시에 사용함
  - 이를 통해 사용자 친화적인 제어가 가능해짐
- 기존(선행)기술과 비교하여 불리한 점
  - 없음
- 유사기술의 특허 및 연구결과에 대한 조사내용
  - 특허 조사 결과 특이사항 없음

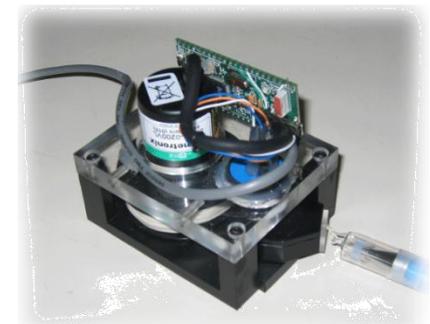
### 3. 기술미전 내용

#### □ 특허 실시권

- 특허 (등록번호: 0799573) 실시권 허가

#### □ 하드웨어 모듈

- 유연 케이블 및 자동 되감김 장치
- 길이 및 방향 검출 장치
- 표준 통신 인터페이스 (USB/RS-232)



[ Navi-guider ]  
command-following type

#### □ 소프트웨어 구성품

- 컨트롤보드 프로그램 v2.0
- 응용 프로그램 v2.0

## 4. 국내외 시장 동향

### ▣ 2012년 로봇 시장은 133억 달러로 4.9% 성장

- 네비가이더 관련된 특허권은 본 연구원이 확보(독점 가능)
- 로봇 플랫폼 가격(500만원 산정) 중 네비가이더 가격은 1% 이내로 매우 저렴
- 일반 서비스 로봇 뿐만 아니라, 물류로봇, 완구로봇, 청소로봇 등 다양한 응용성
- 관련 로봇 시장의 2015년 국내 매출 예상 규모는 50억원에 이르며, 2019년까지 총 160억원의 매출 예상
- 네비가이더의 판매는 로봇시장 성숙과 연계되어 있으므로, 시장의 변화에 따라 수익의 변화가 있을 수 있음 (경상기술이전 형태)

\* 자료: IFR World Robotics 2013, 21C FA vision

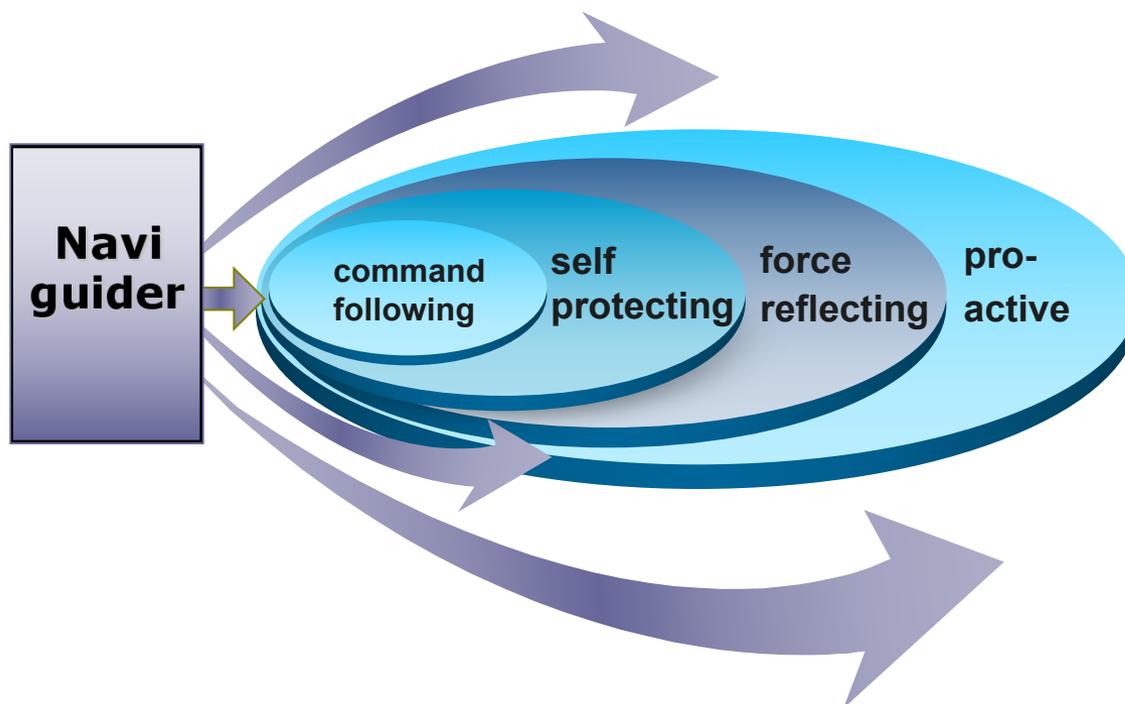
## 5. 기술의 사업성

### □ 활용분야 및 기대효과

- 이동 로봇에 조작기로 사용가능  
(예, 로봇청소기, 안내, 보안, 모니터링 등)
- 로봇 뿐만 아니라 바퀴 혹은 다리형 이동기구부가 장착된 장치에 모두 적용할 수 있음  
(예, 물류카트, 여행가방 등)
- 모든 PC에 마우스가 사용되듯이, 차후 모든 서비스 로봇에 네비가미더가 기본 interface로 장착될 것으로 예상됨

## 6. 네비가이더 발전 로드맵 - 1/4

### ■ 발전 로드맵



## 6. 네비가미더 발전 로드맵 - 2/4

### ■ Command following type

- 단순 사용자 명령 따라가기
- 구성물
  - 케미블, 길이.방향.힘 측정장비
- 특징
  - 직관적인 작동 능력 보유
  - 사용자 미숙에 의한 로봇 손상 발생 가능

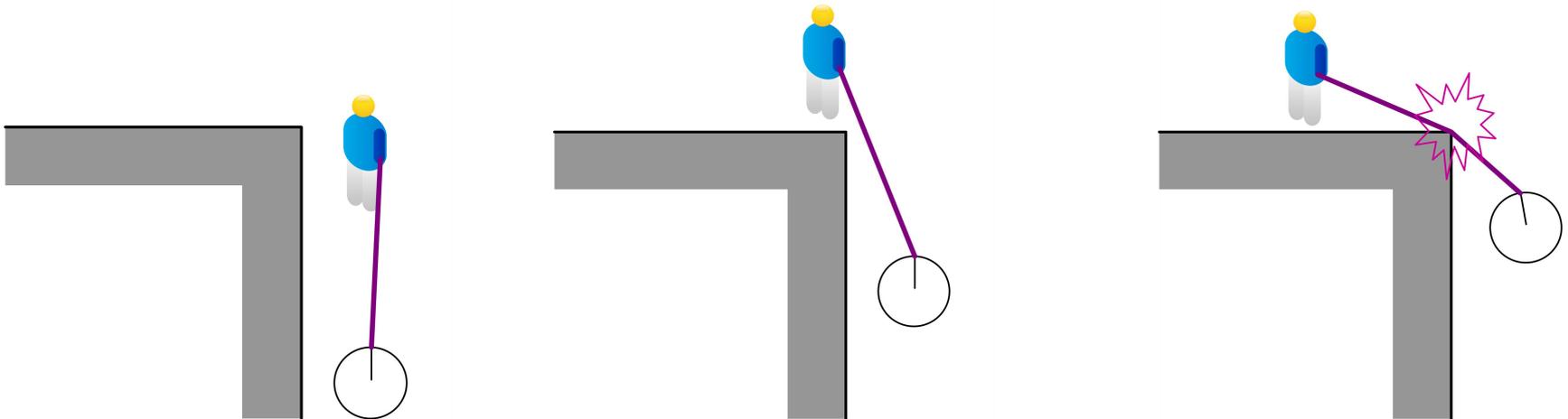
### ■ Self-protecting type

- 로봇 자신의 보호 능력 보유
- 추가 구성물
  - 환경인식 센서 (비전, 초음파, 적외선, 레이저 etc.)
- 특징
  - 상황에 따른 경로 재생성 및 멈춤 → 로봇의 손상을 방지
  - 사용자에게 피드백 불가 → 사용의 편리성 저하

## 6. 네비가미더 발전 로드맵 - 3/4

### ■ Force reflecting type

- 사용자에게 로봇 상황을 전달 가능
- 추가 구성물
  - 길이·방향·토크 컨트롤 모터
- 특징
  - 현재 상황을 분류 및 판단 → 사용자에 전달하여 편리성 증대
  - 복잡한 하드웨어 구성 → 추가 비용 발생



## 6. 네비가미더 발전 로드맵 - 4/4

### ■ Pro-active type

- 지능형 Navi-Guider

- 구성물

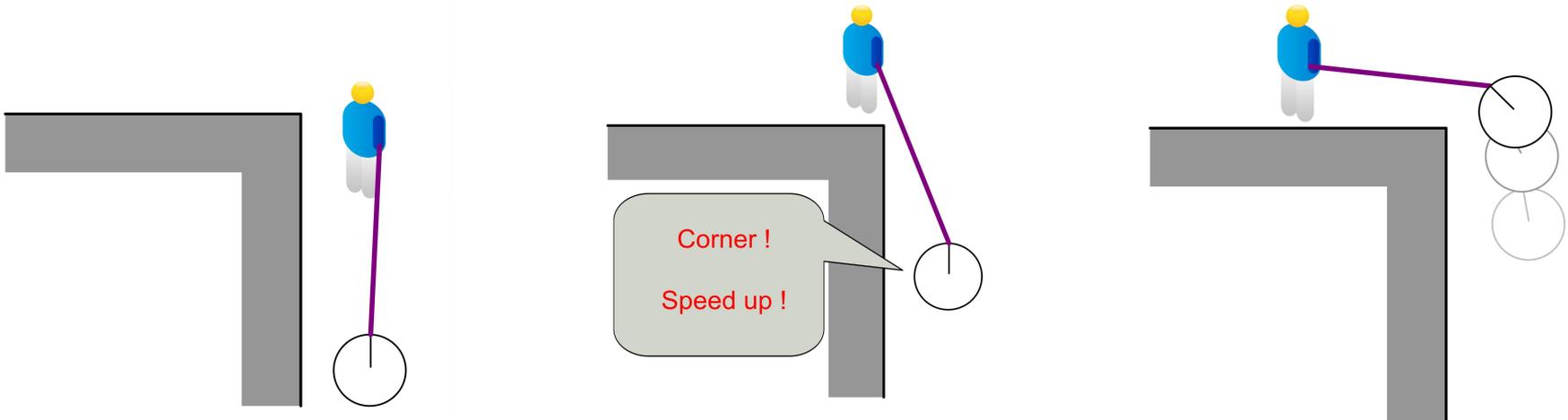
- Force reflecting type 동일

- 특징

- 현재 상황을 판단하여 행동(Speed Up 등)

→ 사용의 편안함 증대, 미숙련자 사용 편의성 증대

- 정확한 환경지도 및 위치 정보 필요





감사합니다.